

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES  
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum  
Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum  
26. Mai 2005 (26.05.2005)

PCT

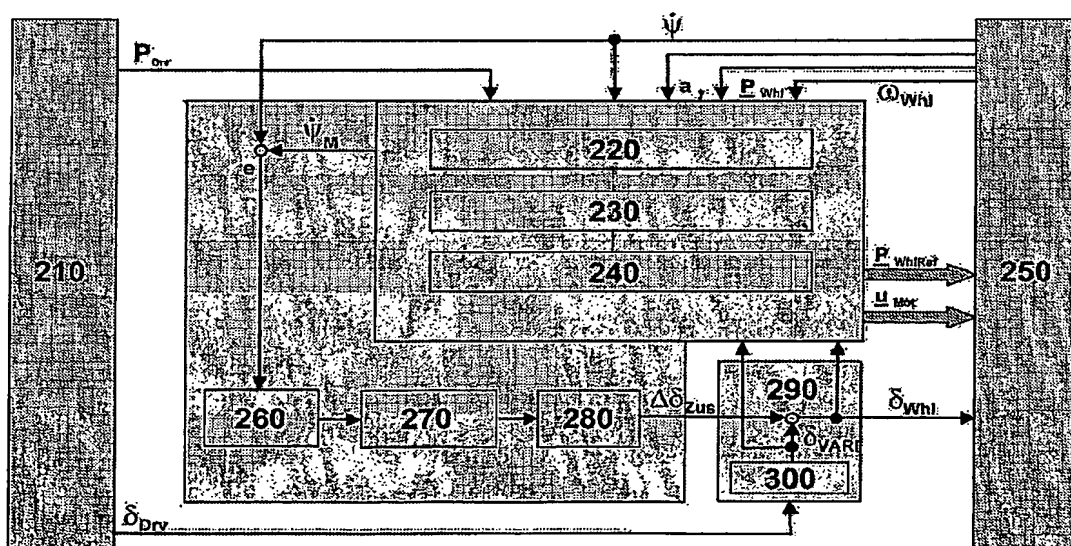
(10) Internationale Veröffentlichungsnummer  
**WO 2005/047086 A1**

- (51) Internationale Patentklassifikation<sup>7</sup>: **B62D 6/00**,  
B60T 8/00
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2004/052960
- (22) Internationales Anmeldedatum:  
15. November 2004 (15.11.2004)
- (25) Einreichungssprache: Deutsch
- (26) Veröffentlichungssprache: Deutsch
- (30) Angaben zur Priorität:  
103 53 550.0 14. November 2003 (14.11.2003) DE  
10 2004 024 545.2 18. Mai 2004 (18.05.2004) DE
- (71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): **CONTINENTAL TEVES AG & CO.OHG** [DE/DE]; Guerickestrasse 7, 60488 Frankfurt am Main (DE).
- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): **SCHWARZ, Ralf** [DE/DE]; In der Aue 30g, 69118 Heidelberg (DE). **FRITZ, Stefan** [DE/DE]; Dreieichring 50, 64390 Erzhausen (DE). **BAUER, Urs** [DE/DE]; Mainzer Landstr. 763, 65934 Frankfurt am Main (DE). **REUTER, Manfred** [DE/DE]; Schwimmbadweg 6, 35789 Weilmünster (DE). **MUNTU, Matthias** [IN/DE]; Hamburger Allee 94, 60486 Frankfurt am Main (DE).
- (74) Gemeinsamer Vertreter: **CONTINENTAL TEVES AG & CO.OHG**; Guerickestrasse 7, 60488 Frankfurt am Main (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: METHOD AND DEVICE FOR CONTROLLING THE DRIVING DYNAMICS OF A VEHICLE

(54) Bezeichnung: VERFAHREN UND VORRICHTUNG ZUM REGELN DER FAHRDYNAMIK EINES FAHRZEUGS



(57) Abstract: The invention relates to a method for controlling the driving dynamics of a vehicle, whereby a steering motion is carried out in accordance with a control variable that is calculated depending on a deviation between a desired value and a detected actual value of a driving condition variable. The inventive method is characterized in that at least one matching degree of a detected value of a steering angle adjusted by a driver and/or a steering angle gradient adjusted by the driver relative to a predetermined indefinite set is determined and a value of the control variable is modified in accordance with the matching degree.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 2005/047086 A1



MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

**Veröffentlicht:**

— mit internationalem Recherchenbericht

- (84) **Bestimmungsstaaten** (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IS, IT, LU, MC, NL, PL,

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

---

(57) **Zusammenfassung:** Die Erfindung betrifft ein Verfahren zum Regeln der Fahrdynamik eines Fahrzeugs, bei dem eine Lenkbewegung nach Massgabe einer Stellgrösse vorgenommen wird, die in Abhängigkeit einer Abweichung zwischen einem Sollwert und einem erfassten Istwert einer Fahrzustandsgrösse berechnet wird. Das Verfahren zeichnet sich dadurch aus, dass wenigstens ein Zugehörigkeitsgrad eines erfassten Wertes eines von einem Fahrer eingestellten Lenkwinkels und/oder eines von dem Fahrer eingestellten Lenkwinkelgradienten zu einer vorgegebenen unscharfen Menge ermittelt wird, und ein Wert der Stellgrösse in Abhängigkeit des Zugehörigkeitsgrades verändert wird.